

Controlador microTargeting[™] Firmware ver. 2.20

Direcciones De Uso

L011-59 (Rev. A2, Diciembre 2013)



www.fh-co.com



FHC, Inc.
1201 Main Street
Bowdoin, ME 04287 USA
Fax +1-207-666-8292
www.fh-co.com



FHC Europa
(TERMOBIT PROD srl)
42A Barbu Vacarescu Str, 3rd Fl
Bucarest 020281 Sector 2
Rumania

FHC Latin America
Calle 6 Sur Cra 43 A-200
Edificio LUGO Oficina 1406
Medellín-Colombia



Servicio Técnico 24 Horas:
1-800-326-2905 (US & Can)
+1-207-666-8190

Controlador microTargeting™ Firmware ver. 2.20

Direcciones De Uso

Característica del Producto:

El Controlador microTargeting™ firmware versión 2.20 permite a los usuarios avanzar el electrodo en el Posicionador en pasos fijos estableciendo el tamaño del paso previamente. La versión Firmware 2.20 incorpora las funciones de las versiones Firmware anteriores, como la capacidad de utilizar un Offset inicial (versión 2.14). El uso de pasos fijos para avanzar con el Posicionador o la función de Offset inicial son voluntarias - Si las funciones no son activadas, la funcionalidad del Controlador microTargeting™ permanece sin cambios.



ADVERTENCIA: ver la Guía de Usuario de los Accesorios del Posicionador microTargeting™.

Por Ejemplo:

El usuario desea comenzar un trazo 20mm por encima del objetivo, y avanzar con el electrodo en incrementos de 0.5mm. Para hacer esto, se debe avanzar el Posicionador 20mm por encima del objetivo (la pantalla del Controlador mostrará 10 mm, ya que por defecto el objetivo está a 30mm en el Posicionador). Usando HyperTerminal o similar, escribir "O10000". Poner el controlador en cero presionando el pequeño botón negro en el panel frontal. El controlador va a leer -20 mm. Luego, para establecer el tamaño de los incrementos en 0.5mm, escribir "SS500" en el HyperTerminal. Esto establecerá el siguiente punto de parada 0.5mm desde la posición inicial. Ahora, girar la perilla del control remoto en dirección de las manecillas del reloj (para "Avanzar") para avanzar el electrodo. A medida que el posicionador se acerca a -19.5 mm, comenzará a desacelerar hasta detenerse en -19.5 mm. Soltar la perilla en el control remoto (retorna a "cero"), y volver a girarla en dirección de las manecillas del reloj para reanudar el avance.

Uso de esta Función:

Para utilizar la interfaz serial del Controlador microTargeting™ para establecer un offset inicial:

- Abrir HyperTerminal o similar
- Escribir "O" (offset) seguido por un número para ingresar el offset inicial, con el número correspondiente al tamaño del offset. Recuerde que la profundidad inicial por defecto es 30mm por encima del objetivo. Por ejemplo, para comenzar a 20mm por encima del target, escribir "O10000" para ingresar un Offset inicial de 10mm.
- Escribir "O" y presionar "Enter" para consultar el valor actual de Offset inicial en el Controlador.
- Ingresar un valor inicial de Offset mayor al límite de Posicionador, generará en el Controlador un mensaje de error.
- Presiona el botón de auto-retracción una vez (pequeño botón negro en control remoto) para devolver el Posicionador a la profundidad Offset inicial. Presionar el botón de auto-retracción una segunda vez para devolver el Posicionador al punto cero teórico.
- El valor inicial de Offset es reiniciado a cero cada vez que el controlador es apagado y encendido nuevamente.

Para utilizar la interfaz serial del Controlador microTargeting™ para establecer un tamaño de paso fijo:

- Escribir "SSXXXX", donde XXXX es un número en micras, para definir la profundidad del siguiente punto de parada medido desde el punto cero del Posicionador. Por ejemplo, con el Posicionador iniciado en 30mm por encima del objetivo, escribir "SS15500" y presionar enter para establecer el punto de parada en 14.5 mm por encima del objetivo.
- Si el tamaño del paso es mayor a la profundidad límite del Posicionador, el Controlador microTargeting™ mostrará un error.
- Ingresar un tamaño de paso 0 deshabilita los puntos de parada.

Con un tamaño de paso mayor a 100 um, girar la perilla del control en dirección de las manecillas del reloj ("Avanzar"). El Posicionador avanzará y automáticamente desacelerará hasta detenerse en el punto de parada preestablecido. Suelte la perilla (regresa a "Cero") y luego gire la perilla nuevamente para reanudar el avance.

El paso fijo de avance no se aplica cuando el posicionador se esté retrayendo.

Refiérase al "66-EL-MS: Apéndice Pantalla/Controlador microTargeting™" (A989-07), incluido en el envío del Controlador microTargeting™, para instrucciones adicionales de uso y comandos seriales.